

Applikationsprogrammbeschreibung

# Elektromotorische Stellantriebe

SSA118.09HKN



# Mit KNX-Kommunikation für Heizkörperventile, PICV und Kleinventile

- Unterstützung von KNX S-Mode (Integration mit ETS)
- Unterstützung von KNX PL-Link (Integration mit Desigo<sup>™</sup> Room Automation)
- Direkte Montage mit Kupplungsmutter, keine Werkzeuge erforderlich
- Stellungs- und Stellantriebsbewegungs-Anzeige (LED)
- Stellkraft 100 N
- Paralleler Betrieb mehrerer Stellantriebe möglich
- Integrierte Kabellänge 1.5 m



A6V12066162\_de--\_c 2022-07-11

### Einführung

- Einsatz: Applikationsprogramm
- Produktfamilie: HLK-Ventilantriebe
- Hersteller: Siemens
- Name: SSA KNX Netzwerkantrieb
- ASN: SSA118.09HKN

### Funktionsübersicht

### Workflow

Wurde keine Applikation geladen (Werkseinstellung), geht der Antrieb nach der Selbstkalibrierung sofort in den Aufbau-Modus. In diesem Modus bietet der Stellantrieb eine eingeschränkte Funktionalität und die Ventilstellung beträgt 25%, um ein Einfrieren des Heizkörpers zu verhindern. Die Ventilstellung kann über die Gruppenadresse 30/0/26 (0xF01A) geändert werden.

Nach dem Laden der Konfiguration mit dem PL-Link-Controller befindet sich der Antrieb im PL-Link-Mode.

Die Applikation wird nach Anlegen der Busspannung mit ETS5 (Engineering-Tool-Software) über KNX geladen. Die folgenden Basisfunktionen stehen im KNX S-Mode zur Verfügung:

- Wird ein zentraler Heizkessel mit bedarfsgeregelter Vorlauftemperatur verwendet, sendet das Gerät eine Rückmeldung zum aktuellen Energiebedarf (aktuelle max. Ventilstellung) via Gruppenadresse an den zentralen Heizkessel.
- Betriebsarten im KNX S-Mode: Zwangsbetrieb, Sommerbetrieb, Notbetrieb, Übersteuerung, Nachtbetrieb und Bürobetrieb.



### Bedienung (Taste und LED)

Die KNX-Programmtaste und die KNX-Programm-LED entsprechen dem KNX-Gerätekonzept und legen den KNX-Programmierbetrieb, die Simulation für Verbindungstest und das Zurücksetzen auf Werkseinstellungen (Multi-Farbmodus) fest. Siehe <u>Datenblatt</u> für Details.

Die LED-Anzeige für die Stösselstellung bezieht sich auf das Motorverhalten. Sie zeigt die verschiedenen Antriebsbewegungen an. Siehe <u>Datenblatt</u> für Details.

# Zurücksetzen auf Werkseinstellungen

Mit der KNX-Programmtaste oder dem KNX-Busbefehl wird das Gerät zurückgesetzt.



Für den Wechsel zwischen PL-Link und KNX S-Mode ist eine Rücksetzung auf Werkseinstellungen notwendig.



# Selbstkalibrierung

| Resultat  | KNX-Taste: Taste > 20 s | KNX-Bus Code-Löschung = |    |  |  |
|---|-------------------------|-------------------------|----|--|--|
|   | drucken                 | 02                      | 07 |  |  |
| Alle<br>Gruppenobjektverknüpfung<br>en werden<br>zurückgesetzt/gelöscht | x                       | x                       | X  |  |  |
| Alle Parameter werden auf<br>ihre Vorgabewerte<br>zurückgesetzt         | x                       | x                       | x  |  |  |
| Einzeladressen werden<br>zurückgesetzt                                  | X                       | Х                       |    |  |  |

Die Selbstkalibrierung kann über den KNX-Befehl ausgelöst werden. Diese tritt ein nach:

- Erstmaligem Anlegen der Busspannung
- Jedem Laden der Applikation
- Regelmässig (alle 180 Tage)

Zwei verschiedene Selbstkalibrierungsstrategien stehen in KNX S-Mode bereit und werden als **Kalibrierungsstrategie**-Parameter in ETS5 angezeigt.

### Diagnose

Diagnosedaten sind direkt als bedarfsabhängige Eigenschaft über ein Tool oder optional über ein dediziertes BA-Diagnoseobjekt aufrufbar.

Der Antrieb misst und speichert die folgenden Informationen:

| Objekttyp = 352<br>Objektinstanz = 1 Objektindex = 11 | Beschreibung  |
|---|---|
| RunTimeActr   | Zeigt die Zeitdauer des Motors zum Öffnen/Schliessen [s] des<br>Ventilantriebs an |
| CumulRunRime  | Zeigt die totale Einschaltzeit des Motors [s] des Antriebs an                     |
| CounterRePos  | Zeigt die totale Anzahl der Ventilstellungsereignisse des Antriebs an             |
| CounterDeviceJam                                      | Zeigt an, wie oft das Ventil durch ein Hindernis blockiert wurde                  |
| CounterPowerUp  | Zeigt die totale Anzahl der Einschaltereignisse des Antriebs an                   |
| CounterLowVoltage                                     | Zeigt die totale Anzahl der Niederspannungsereignisse des Antriebs an             |

### Alarme

Alarme zeigen abnormales Verhalten an. Es gibt zwei Arten von Alarmen für diesen Antrieb: Kalibrierung und mechanischer Ausfall/Blockierung. Die LED zur Anzeige der Stösselstellung geht auf rot, wenn eines der zwei Ereignisse eintritt. Bei einem Alarm und aktivierter Berichtfunktion wird das Alarminformationstelegramm alle 15 Minuten ausgesendet.

# Mechanischer Ausfall/Blockierung

| Modus  | Beschreibung      | Definition            | Telegramm                |
|--------|-------------------|-----------------------|--------------------------|
| S-Mode | Log-Nummer        | 01                    | PID=51: AlarmInfo: 01 00 |
|        | Alarmpriorität    | 00                    | UA 03 UC 05              |
|        | Anwendungsbereich | HLK-Allgemein =0A Hex | -                        |

| Modus     | Beschreibung | Definition                                       | Telegramm |
|-----------|--------------|--|-----------|
|           | Fehlerklasse | Antriebsstörung = 03                             |           |
| Attribute |              | AlarmTextSupport +<br>ErrorCodeSupport = 12 = 0C |           |
|           | Alarmzustand | In Alarm / Gesperrt = 05                         |           |

# Kalibrierungsfehler

| Modus          | Beschreibung      | Definition  | Telegramm                |  |
|----------------|-------------------|---|--------------------------|--|
| S-Mode         | Log-Nummer        | 02  | PID=51: AlarmInfo: 02 01 |  |
| Alarmpriorität |                   | Medium = 01   | 01 03 00 05              |  |
|                | Anwendungsbereich | System & Funktion von<br>allgemeinem Interesse = 01<br>dec = 01 hex |                          |  |
|                | Fehlerklasse      | Antriebsstörung = 03  |                          |  |
|                | Attribute         | AlarmTextSupport +<br>ErrorCodeSupport = 12 = 0C                    |                          |  |
|                | Alarmzustand      | In Alarm / Gesperrt = 05  |                          |  |

# Kein Alarm (HB-Wiederholung alle 30 Min)

Ohne Alarm wird folgendes Telegramm alle 30 Min. gesendet:

| Zeitstempel              | IA    | Gruppena<br>dresse | Befehl                 | Daten                   | Frame   |
|--------------------------|-------|--------------------|------------------------|-------------------------|---|
| 2019/9/24<br>12:42:16:27 | 0.2.1 | 30/3/250           | A_GroupValue_<br>Write | 80 00 03 00<br>00 00 00 | b8 e0 02 01 f3 fa 07 00 80<br>00 03 00 00 00 00 |

# Alarme freigeben

Bei einem Alarm kann über einen KNX-Befehl eine Kalibrierungsbewegung ausgelöst oder der manuelle Übersteuerungsmodus über die Alarmfreigabe-Taste eröffnet werden. Bei einem weiteren Ausfall (z.B. mechanische Blockierung) tritt der Alarm erneut auf.

### Einsatzbereiche

Verbinden Sie den Antrieb mit dem Ventil und integrieren Sie ihn in einem KNX S-Mode-System mit anderen KNX-Geräten (Integration mit ETS und frei programmierbar). Der Antrieb kann zusammen mit Controllern (zentrale Funktionen) zur Regelung der Wasseroder Wasserversorgung von Gruppen und/oder Einzelräumen eingesetzt werden.

### Gerätekombinationen

KNX-zertifizierte HLK-Controller können mit allen KNX-Geräten über kompatible KNX S-Mode-Datenpunkte verbunden werden.

| Gerät/Tool  | Тур   |  |  |  |
|---|---|--|--|--|
| Regler und Raumgeräte   |   |  |  |  |
| RDG   | RDG100KN, RDG160KN, RDG165KN, RDG200KN,<br>RDG260KN |  |  |  |
| Engineering- und Inbetriebnahme-Tools (teilweise mit Gerätekonfiguration) |   |  |  |  |
| Tool für KNX S-Mode   | ETS5  |  |  |  |

Der Antrieb arbeitet im PL-Link-Mode, wenn folgende Controller verbunden sind:

| Gerät/Tool  | Тур                                    |  |  |  |
|---|--|--|--|--|
| Controller  |  |  |  |  |
| DXR2  | DXR2.M18, DXR2.E18, DXR2.M09, DXR2.E09 |  |  |  |
| PXC3  | PXC3.E75A                              |  |  |  |
| Engineering- und Inbetriebnahme-Tools (teilweise mit Gerätekonfiguration) |  |  |  |  |
| Tool für PL-Link  | ABT Site 4.1.1 oder später             |  |  |  |

#### Systemnetzwerk

Nachstehend eine Mustertopologie für Systemnetzwerkverbindung:



Abb. 1: Beispiel für KNX S-Mode-Netzwerk



Für die KNX PL-Link-Topologie lesen Sie die Desigo Installationsanleitung.

# Parameter und Objekte in KNX S-Mode

# Kommunikationsobjekte

| Nr. | Nr. Name in ETS Obj                        |                       | Objektfunk Flags |   |   | KNX-Datenpunkttyp |   |         | Bereich            |        |   |
|-----|--|-----------------------|------------------|---|---|-------------------|---|---------|--------------------|--------|---|
|     |  | tion                  | с                | R | w | т                 | U | ID      | DPT_Name           | Format |   |
| 1   | Störungsinformation                        | Senden                | 1                | 1 | 0 | 1                 | 0 | 219.001 | Alarm Info         | 6 Byte | [0255] = Log Nr.<br>[02] = Alarmpriorität<br>[014] =<br>Applikationsbereich<br>[04] = Fehlerklasse<br>[07] = Attribute<br>[07] = Alarmzustand |
| 2   | Störungszustand<br>(normal/gestört)        | Senden                | 1                | 1 | 0 | 1                 | 0 | 1.005   | Alarm              | 1-Bit  | 0 = Kein Alarm<br>1 = Alarm   |
| 3   | Störungsübertragung<br>(freigeben/sperren) | Empfangen             | 1                | 0 | 1 | 0                 | 1 | 1.003   | Freigeben          | 1-Bit  | 0 = Abschalten<br>1 = Freigeben   |
| 4   | Sollstellung                               | Empfangen             | 1                | 0 | 1 | 0                 | 1 | 5.001   | Prozent<br>(0100%) | 1 Byte | 0100 %  |
| 5   | Zwangsstellung                             | Empfangen             | 1                | 1 | 1 | 0                 | 1 | 1.003   | Freigeben          | 1-Bit  | 0 = Abschalten<br>1 = Freigeben   |
| 6   | Iststellung                                | Senden                | 1                | 1 | 0 | 1                 | 0 | 5.001   | Prozent<br>(0100%) | 1 Byte | 0100 %  |
| 7   | Maximale Stellung                          | Senden /<br>Empfangen | 1                | 1 | 1 | 1                 | 0 | 5.001   | Prozent<br>(0100%) | 1 Byte | 0100 %  |
| 8   | Sommerbetrieb                              | Empfangen             | 1                | 0 | 1 | 0                 | 1 | 1.003   | Freigeben          | 1-Bit  | 0 = Abschalten<br>1 = Freigeben   |
| 9   | Nachtbetrieb                               | Empfangen             | 1                | 0 | 1 | 0                 | 1 | 1.003   | Freigeben          | 1-Bit  | 0 = Abschalten<br>1 = Freigeben   |
| 10  | Bürobetrieb                                | Empfangen             | 1                | 0 | 1 | 0                 | 1 | 1.003   | Freigeben          | 1-Bit  | 0 = Abschalten<br>1 = Freigeben   |
| 11  | Übersteuert                                | Senden                | 1                | 1 | 0 | 1                 | 0 | 1.002   | Boolesch           | 1-Bit  | 0 = Falsch<br>1 = Wahr  |
| 12  | Notbetrieb                                 | Senden                | 1                | 1 | 0 | 1                 | 0 | 1.005   | Alarm              | 1-Bit  | 0 = Kein Alarm<br>1 = Alarm   |
| 13  | Kalibrierung starten                       | Empfangen             | 1                | 0 | 1 | 0                 | 0 | 1.017   | Auslöser           | 1-Bit  | 0, 1 = Trigger  |
| 14  | Kalibriermodus                             | Senden                | 1                | 1 | 0 | 1                 | 0 | 1.002   | Boolesch           | 1-Bit  | 0 = Falsch<br>1 = Wahr  |
| 15  | Fensterkontakt                             | Senden                | 1                | 1 | 0 | 1                 | 0 | 1.019   | Fenster/Tür        | 1-Bit  | 0 = Geschlossen<br>1 = Offen  |
| 16  | Kondensationskontakt                       | Senden                | 1                | 1 | 0 | 1                 | 0 | 1.005   | Alarm              | 1-Bit  | 0 = Kein Alarm<br>1 = Alarm   |

6

| Objekte                                    | Bereich   | Beschreibung  |
|--|---|---|
| Störungsinformation                        | [0255] = Log Nr.<br>[02] = Alarmpriorität<br>[014] =<br>Applikationsbereich<br>[04] = Fehlerklasse<br>[07] = Attribute<br>[07] = Alarmzustand | <ul><li>Alarminformation auf dem Antrieb. Es gibt zwei<br/>Alarmtypen:</li><li>1. Mechanischer Ausfall/Blockierung</li><li>2. Kalibrierungsfehler</li></ul>   |
| Störungszustand<br>(normal/gestört)        | 0 = Kein Alarm<br>1 = Alarm   | Zeigt an, ob im Antrieb ein Alarm vorliegt.   |
| Störungsübertragung<br>(freigeben/sperren) | 0 = Abschalten<br>1 = Freigeben   | Aktiviert oder deaktiviert die Übermittlung von<br>"Störungsinformation" und "Störungszustand<br>(normal/gestört)".   |
| Sollstellung                               | 0100 %  | Über dieses Objekt wird der Antriebswert (0100%) per<br>Bus empfangen und nähert sich dem Wert für Iststellung<br>an. Das Objekt muss mit der Standardgruppenadresse<br>30/0/26 (0xF01A) verbunden sein.  |
| Zwangsstellung                             | 1 = Start Zwangsbetrieb<br>0 = Ende Zwangsbetrieb   | Empfängt das Objekt den Wert "1", wird das Ventil in die<br>über "Zwangsbetrieb" → "Iststellung" parametrierte<br>Stellung gefahren. Das Ventil behält diese Stellung bis<br>das Objekt den Wert "0" aussendet und somit<br>Zwangsbetrieb beendet. Danach fährt das Ventil in die<br>vorherige Stellung zurück. Diese Stellung ändert selbst<br>nach Empfang einer anderen Sollstellung nicht.  |
| Iststellung                                | 0100 %  | Das Objekt sendet die aktuelle Ventilantriebsstellung<br>über den KNX-Bus. Die Häufigkeit wird gemäss der<br>prozentualen Stellungsänderung parametriert. Diese<br>Funktion ist für den Normalbetrieb nicht notwendig und<br>wird hauptsächlich zu Diagnose- und<br>Störungsbehebungszwecken eingesetzt.  |
| Maximale Stellung                          | 0100 %  | <ul> <li>Das Objekt stellt folgende Funktionen bereit:</li> <li>Empfang der aktuellen Antriebswerte anderer<br/>Ventilantriebe oder Heizkessel mit derselben<br/>Gruppenadresse, Vergleich mit den eigenen<br/>Antriebswerten und Wertübermittlung durch dieses<br/>Objekt, falls die Werte die anderen übersteigen.</li> <li>Senden des eigenen Antriebswerts an andere<br/>Ventilantriebe zu Vergleichszwecken.</li> <li>Beispiel:</li> <li>Die Anlage enthält einen Masterantrieb (Senden von<br/>maximaler Stellung bei Alle x Min.), der die max. Stellung<br/>alle x Minuten übermittelt, während andere Slaves<br/>(Senden von maximaler Stellung bei Kein zyklisches<br/>Senden) die Gruppe der max. Stellung empfangen und<br/>vergleichen. Übersteigt der Stellungswert den eigenen<br/>Wert, senden die Slaves nichts; ansonsten senden sie<br/>ihre eigenen Antriebsstellungen über die max.</li> <li>Gruppenstellung. Danach aktualisiert der Master die<br/>max. Stellung und sendet den neuen Wert alle x Min.<br/>aus. Dieser Wert wird dann zur max. Stellung in den<br/>KNX-Lokalanlagen.</li> <li>Hinweis: Damit das Netzwerk nicht überlastet wird,<br/>reariert der Antrieb nicht auf max. Stellungs Erames</li> </ul> |

| Objekte              | Bereich                            | Beschreibung  |
|----------------------|------------------------------------|---|
|                      |                                    | wenn erst vor 20 s ein Frame übermittelt wurde.   |
| Sommerbetrieb        | 0 = Abschalten<br>1 = Freigeben    | Empfängt dieses Objekt den Wert "1", wird<br>Sommerbetrieb aktiviert und das Ventil bleibt<br>geschlossen (Antriebswert 0%). Das Ventil verharrt in<br>dieser Stellung und der Antrieb ignoriert alle Sollstellung,<br>bis das Objekt den Wert "0" empfängt. Nach dem Wert<br>"0" wird der Antrieb zur letzten Sollstellung gefahren<br>(empfangen vor Beginn oder während des<br>Sommerbetriebs). Die früheste Stellungsänderung tritt<br>beim Empfang einer anderen Sollstellung für den Antrieb<br>ein.                |
| Nachtbetrieb         | 0 = Abschalten<br>1 = Freigeben    | Empfängt das Objekt den Wert "1", fährt der Antrieb bei<br>reduzierter Geschwindigkeit, um die<br>Geräuschemissionen zu senken. Der Antrieb bleibt beim<br>Betrieb mit reduzierter Geschwindigkeit, bis das Objekt<br>den Wert "0" empfängt, wonach der Antrieb in den<br>Normalbetrieb zurückkehrt.  |
| Bürobetrieb          | 0 = Abschalten<br>1 = Freigeben    | <ul> <li>Empfängt dieses Objekt den Wert "1", erlischt die<br/>LED.</li> <li>Empfängt das Objekt den Wert "0", nimmt die LED<br/>Normalbetrieb auf.</li> </ul>  |
| Übersteuert          | 0 = Falsch<br>1 = Wahr             | Dieses Objekt zeigt an, ob sich der Antrieb im<br>Übersteuerungs-Modus befindet. Jegliche<br>"Sollwertstellung" wird ignoriert bis die Übersteuerung<br>abgeschlossen ist. Wurde das Objekt "Notbetrieb" vor<br>der lokalen Übersteuerung auf "1" gesetzt, wird es nach<br>Abschluss der Übersteuerung wieder aktiviert.  |
| Notbetrieb           | 0 = Kein Alarm<br>1 = Alarm        | Das Objekt sendet ein Alarmtelegramm aus, wenn kein<br>neuer Antriebswert während eines definierten Zeitraums<br>über den Bus empfangen wird. Ohne neue Antriebswerte<br>kann der Antriebswert auf "Sicherungsstellung" oder<br>"Letzte Stellung beibehalten" über "Stellantrieb" →<br>"Standardeinstellungen" → "Empfang der Ventil-<br>Sollstellung" auf der Seite "Parameter" parametriert<br>werden. Das Objekt ist nur verfügbar, wenn Parameter<br>Zeitüberschreitung Sicherung am gleichen Ort aktiviert<br>wurde. |
| Kalibrierung starten | 0 = Trigger (0)<br>1 = Trigger (1) | Das Objekt empfängt den Wert "0" oder "1". Der Antrieb<br>bildet die Endstellung des Antriebs auf das Ventil ab und<br>kehrt in den Steuerungsmodus zurück.   |

| Objekte              | Bereich                      | Beschreibung  |
|----------------------|------------------------------|---|
| Kalibriermodus       | 0 = Falsch<br>1 = Wahr       | Dieser Modus zeigt an, dass der Antrieb für die<br>Erkennung der Ventilendstellung kalibriert wird.   |
| Fensterkontakt       | 0 = Geschlossen<br>1 = Offen | Das Objekt sendet den potentialfreien<br>Fensterkontaktzustand "DI1", falls verwendet. Der<br>Zustand wird periodisch oder bei Änderung übermittelt.<br>Wird das Objekt mit dem Objekt Zwangsstellung in einer<br>Gruppenadresse verknüpft, fährt der Antrieb das Ventil in<br>die angegebene Zwangsstellung (durch Empfang des<br>Werts "1" in die definierte Zwangsstellung). Das Objekt<br>ist nur verfügbar, wenn der Fensterkontakt "DI1" unter<br>Externe Schnittstelle auf der Seite Parameter aktiviert<br>wurde. |
| Kondensationskontakt | 0 = Kein Alarm<br>1 = Alarm  | Das Objekt sendet den potentialfreien Eingang<br>Kondensationskontaktzustand "DI2", falls verwendet. Der<br>Zustand wird periodisch oder bei Änderung übermittelt.<br>Wird das Objekt mit z.B. dem Controller-Objekt für<br>Komfortbetrieb in einer Gruppenadresse verknüpft, wirkt<br>der Antrieb als Erweiterung der Betriebsart Komfort. Das<br>Objekt ist nur verfügbar, wenn der Fensterkontakt "DI1"<br>unter Externe Schnittstelle auf der Seite Parameter<br>aktiviert wurde.                                     |

| - Stellantrieb           | Senden von Ventilstellung                  |   |      |
|--------------------------|--|---|------|
| Standardeinstellungen    | Hysterese (COV)                            | Keine Wertänderung (COV), bei Erreichen der<br>Sollposition senden          | •    |
| Erweiterte Einstellungen | Zyklisches Senden                          | Kein zyklisches Senden  | *    |
| Ventilmerkmale           | Minimale Wiederholungszeit                 | 10  | • [5 |
| Externe Schnittstelle    | Empfang der Ventil-Sollstellung            |   |      |
| Fensterkontakt           | Antrieb auf neue Ventil-Sollstellung (COV) | Bei Änderung von min. 5 %   | •    |
| Kondensationskontakt     | Zeitüberschreitung Sicherung               | 1   | [min |
|                          | Sicherungsbetrieb                          | <ul> <li>Sicherungsstellung</li> <li>Letzte Stellung beibehalten</li> </ul> |      |
|                          | Sicherungsstellung                         | 50  | [%   |
|                          | Senden von Notbetrieb                      |   |      |
|                          | Zyklisches Senden                          | Kein zyklisches Senden  |      |

# Standardeinstellungen

| Parameter                                      | Beschreibung   |
|--|--|
| Hysterese (COV)                                | <ul> <li>Funktion nicht benötigt für Normalbetrieb. Nur für Diagnose- und Fehlerbehebungszwecke.</li> <li>Keine Wertänderung (COV), bei Erreichen der Sollposition senden: Die aktuelle Ventilstellung wird erst nach einer Stellungsanpassung übermittelt.</li> <li>Bei Änderung von x %: Die aktuelle Ventilstellung wird übermittelt, wenn sie sich vom zuletzt übermittelten Wert ab einem Wert von x% unterscheidet. Wird der definierte Antriebswert erreicht, wird auch die Ventilstellung übermittelt. Dies tritt dann ein, wenn die Änderung nicht ab dem letzten empfangenen Antriebswerttelegramm erreicht wird.</li> <li>Hinweis: Wird keine Ventilstellung übermittelt, wird die Iststellung des Objekts nicht mit einer Gruppenadresse verknüpft.</li> </ul> |
| Zyklisches Senden                              | <ul> <li>Legt fest, ob und wie oft die aktuelle Ventilstellung/der<br/>Stellungswert übermittelt wird.</li> <li>Kein zyklisches Senden: Die Ventilstellung wird nicht<br/>übermittelt.</li> <li>Alle x Min.: Die Ventilstellung wird bei Intervallen von x Min.<br/>übermittelt.</li> </ul>  |
| Minimale<br>Wiederholungszeit                  | Legt das Wiederholungsintervall für die Übermittlung der Iststellung fest.   |
| Antrieb auf neue Ventil-<br>Sollstellung (COV) | <ul> <li>Legt die Änderung der empfangenen Sollstellung fest, die die<br/>Ventilanpassung auslöst.</li> <li>Position immer genau: Das Ventil wird nach jeder<br/>Antriebswertänderung in Stellung gebracht.</li> <li>Bei Änderung von min. x %: Das Ventil wird nach einer<br/>Änderung des Antriebswerts von über x% angepasst.</li> </ul>  |
| Zeitüberschreitung<br>Sicherung                | Die Zeitübertragung geht verloren, bevor der Antrieb in den<br>Notbetrieb eintritt. Dieser Parameter legt fest, ob der Empfang der<br>Sollstellung über Bus überwacht wird.  |

| Parameter             | Beschreibung   |
|-----------------------|--|
|                       | <ul> <li>0 Min: Keine Überwachung der Antriebswerte.</li> <li>x Min: Zeit, nach der ein Antriebswert erwartet wird. Die<br/>empfohlene Zeit entspricht der doppelten, erwarteten<br/>Zykluszeit.</li> </ul>  |
| Sicherungsbetrieb     | <ul> <li>Legt die Ventilstellung fest, wenn keine "Sollstellung"<br/>("Notbetrieb") empfangen wird. Sobald ein neuer Antriebswert<br/>empfangen wird, wird die neue Stellung eingenommen. Dieser<br/>Parameter wird nur angezeigt, wenn ein Wert grösser 0 Min als<br/>"Zeitüberschreitung Sicherung" ausgewählt ist.</li> <li>Sicherungsstellung: Das Ventil wird in die vordefinierte<br/>Stellung gefahren. Diese Stellung kann durch Ziehen der<br/>Wertleiste angepasst werden.</li> <li>Letzte Stellung beibehalten: Das Ventil wird in die letzte<br/>Stellung gefahren.</li> </ul> |
| Sicherungsstellung    | Die vordefinierte, einstellbare Ventilstellung kann in den<br>Notbetrieb gefahren werden. Dieser Parameter wird nur<br>angezeigt, wenn ein Wert grösser 0 Min als "Zeitüberschreitung<br>Sicherung" ausgewählt ist.  |
| Senden von Notbetrieb | <ul> <li>Legt die Übertragungszeit für den Notbetrieb fest:</li> <li>Kein zyklisches Senden: Keine periodische Übertragung des<br/>Notbetriebs. Der Zustand wird nur bei einer Änderung<br/>übermittelt.</li> <li>x Min: Zeitintervall für die Notbetriebszustandsübertragung.</li> </ul>  |

# Erweiterte Einstellungen

| Stellantrieb             | Zwangsbetrieb                     |                         |     |
|--------------------------|-----------------------------------|-------------------------|-----|
| Standardeinstellungen    | Ventilstellung                    | 50                      | [%] |
| Erweiterte Einstellungen |                                   |                         |     |
| Ventilmerkmale           | Ventilschutz                      | Institut Altin          |     |
| Externe Schnittstelle    |                                   | - Indativ - Aktiv       |     |
| Engetadioatalit          | Senden von maximaler Stellung     |                         |     |
| Kondensationskontakt     | Zyklisches Senden                 | Kein zyklisches Senden  | •   |
|                          | Senden von übersteuerter Betriebs | sart                    |     |
|                          | Zyklisches Senden                 | Kein zyklisches Senden  | •   |
|                          | Ventilkalibrierung                |                         |     |
|                          | Kalibrierstrategie                | Strategie 1 Strategie 2 |     |
|                          |                                   |                         |     |

| Parameter                                  | Beschreibung   |
|--|--|
| Ventilstellung                             | Vordefinierte, einstellbare Ventilstellung bei aktiviertem Zwangsbetrieb.  |
| Funktion für<br>automatische<br>Entkalkung | <ul> <li>Aktiviert die Ventilschutzfunktion.</li> <li>Inaktiv: Ventilschutz wird nicht ausgeführt.</li> <li>Aktiv: Das Ventil wird einmal vollständig geöffnet oder geschlossen, wenn die Ventilstellung in den letzten 7 Tagen nicht geändert hat.</li> </ul> |

| Parameter   | Beschreibung  |
|---|---|
| Zyklisches Senden<br>(Senden von maximaler<br>Stellung)           | <ul> <li>Legt das Zeitintervall zum Senden des Antriebswerts mit dem<br/>Objekt "Maximale Stellung" fest.</li> <li>Bei mehr als einem Gerät (Ventilantrieb oder Heizkessel) in<br/>einer Anlage muss "Kein zyklisches Senden" ausgewählt sein.</li> <li>Bei mehr als einem Gerät (Ventilantrieb oder Heizkessel) in<br/>einer Anlage kann der Übertragungszyklus für die max.<br/>Stellung alle x Min. parameteriert werden, um die Zeit<br/>festzulegen, bei der das Gerät einen Vergleich der<br/>Antriebswerte basierend auf dem eigenen Wert vornimmt.</li> </ul>   |
| Zyklisches Senden<br>(Senden von<br>übersteuerter<br>Betriebsart) | <ul> <li>Legt die Übermittlungszeit des Übersteuerungsbetriebs fest:</li> <li>Kein zyklisches Senden: Keine periodische Übermittlung von<br/>Übersteuert. Der Zustand wird nur bei einer Änderung<br/>übermittelt.</li> <li>x Min: Zeitintervall für die<br/>Übersteuerungsbetriebsübertragung.</li> </ul>  |
| Kalibrierstrategie  | <ul> <li>Zwei Kalibrierungsstrategien sind verfügbar:</li> <li>Wird die erste Strategie ausgewählt, wird das Ventil während der Kalibrierung gemessen (z.B. nach einer Rücksetzung) und die Stellungen "Ventil geöffnet" und "Ventil geschlossen" gespeichert. Die Kalibrierung wird zweimal nach dem Laden ausgeführt und die resultierenden Werte aus Plausibilitätsgründen verglichen. Die Kalibrierung läuft max. dreimal, bis zwei aufeinanderfolgende, übereinstimmende Wertepaare gemessen werden. Diese Werte werden gespeichert und die Stellungen für zukünftige Kalibrierungen eingesetzt. Die gemessenen Werte werden mit den während der Kalibrierung gespeicherten Werten verglichen, sodass der Vorgang nur einmal aus Plausibilitätsgründen durchgeführt werden muss.</li> <li>Wird die zweite Strategie ausgewählt, wird nur die offene Ventilstellung berechnet, indem ab der geschlossenen Stellung zurückgerechnet wird. Um das Ventil zu schliessen, fährt der Antrieb den Stössel soweit aus, bis die ausgeübte Kraft das Ventil schliesst.</li> <li>Wird die zweite Strategie gewählt (siehe unten), wird der Hub basierend auf der Stellung, bei der der Antrieb das Ventil unabhängig vom Parameter Öffnungs-/Schließrichtung auf "Normal (geschlossen mit gedrücktem Stößel)" oder "Invertiert (geöffnet mit gedrücktem Stößel) fährt. Bei einer Kombination der 2. Strategie mit dem invertierten Betrieb, muss der Kalibrierhub auf einen korrekten Wert gesetzt und sichergestellt werden, dass NC-Ventile vollständig geschlossen werden können.</li> </ul> |
|   | In Endstellung 0% 100% bringen  |

# Ventilkennlinie

| – Stellantrieb                            | Ventil-Betriebsart                                      |          |             |      |   |          |             |          |             |     |
|---|---|----------|-------------|------|---|----------|-------------|----------|-------------|-----|
| Standardeinstellungen                     | Öffnungs-/Schließrichtung                               |          |             |      | <ul> <li>Normal (geschlossen mit gedrücktem Stößel)</li> <li>Invertiert (geöffnet mit gedrücktem Stößel)</li> </ul> |          |             |          |             |     |
| Ventilmerkmale                            | Ventilanpassung   |          |             |      |   |          |             |          |             |     |
| <ul> <li>Externe Schnittstelle</li> </ul> | Verfahren zum zusätzlichen Pressen von<br>Gummidichtung |          |             | n    | O Endlage nach Stellung O Endlage nach Kraft  |          |             |          |             |     |
| Fensterkontakt                            | Begrenzung der V  | entilste | ellung      |      |   |          |             |          |             |     |
| Kondensationskontakt                      | Maximale Stellung                                       |          |             |      | 100   |          |             |          | [%]         |     |
|   | Minimale Stellung                                       |          |             |      | 10  |          |             |          |             | [%] |
|   | Verhalten in Unterlau                                   | f minima | ale Stellur | ng ( | 0%<br>0 % =   | 0 %, and | erenfalls   | min. Ver | ntilstellur | g   |
|   | Kennlinie von Ven                                       | til      |             |      |   |          |             |          |             |     |
|   | Ventiltyp   |          |             |      | Lineare Kennlinie 💌   |          |             |          |             |     |
|   | Lineare Kennlinie von Ventil                            |          |             |      |   |          |             |          |             |     |
|   | Volumenstrom  | 10%      | 20%         | 30%  | 40%   | 50%      | <b>60</b> % | 70%      | 80%         | 90% |
|   | Ventilstellung [%]                                      | 10       | 20          | 30   | 40  | 50       | 60          | 70       | 80          | 90  |

| Parameter  | Beschreibung  |
|--|---|
| Öffnungs-<br>/Schließrichtung                              | Legt die Betriebsart für das installierte Ventil und den Ventilantrieb fest.  |
|  | <ul> <li>Normal (geschlossen mit gedrücktem Stößel): Das Ventil<br/>schliesst, wenn der Antriebsstössel ausfährt. Für alle<br/>gängigen Ventile.</li> </ul>   |
|  | <ul> <li>Invertiert (geöffnet mit gedrücktem Stößel): Das Ventil öffnet,<br/>wenn der Antriebsstössel ausfährt. Für alle Umkehrventile.</li> </ul>  |
| Verfahren zum<br>zusätzlichen Pressen<br>von Gummidichtung | Legt die automatische Anpassung fest. Abhängig vom installierten Ventil wird die optimierte Anpassung wie folgt ausgeführt:   |
|  | <ul> <li>Endlage nach Kraft: Auswertung der Endstellung durch<br/>Schliessen des Ventils bei einer definierten Stellkraft von<br/>100 N während des Stellungsvorgangs.</li> </ul>   |
|  | • Endlage nach Stellung: Auswertung der Endstellung durch<br>Schliessen des Ventils mit einer definierten Stellkraft von<br>100 N sowie einem Zusatzhub, eingestellt im Feld "Stellung<br>zum zusätzlichen Pressen von Gummidichtung". Diese<br>Methode wird eingesetzt, wenn das Ventil nicht über die<br>definierte Stellkraft vollständig geschlossen werden kann. |
| Maximale Stellung  | Legt die max. Stellung fest, die das Ventil erreichen kann.   |

| Parameter                                   | Beschreibung   |
|---|--|
| Minimale Stellung                           | Legt die min. Stellung fest, die das Ventil erreichen kann.  |
| Verhalten in Unterlauf<br>minimale Stellung | <ul> <li>Legt die Ventilstellung fest, die erreicht wird, wenn der Stellungs-/Antriebswert unter der festgelegten min. Stellung liegt.</li> <li>0%: Der Ventilantrieb schliesst das Ventil vollständig.</li> <li>0% = 0%, anderenfalls min. Ventilstellung: Der Ventilantrieb erreicht die min. festgelegte Stellung.</li> </ul>   |
| Ventiltyp                                   | <ul> <li>Legt die folgenden Ventiltypen fest, die typischerweise<br/>unterschiedliche Kennlinien aufweisen:</li> <li>Lineare Kennlinie: Nur für Ventile mit linearen Kennlinien. Die<br/>Ventilstellungen sind fest und linear auf die Volumenströme<br/>abgebildet.</li> <li>Eigene Kennlinie: Nur für Spezialventile mit bekannten<br/>Kennlinien. Der Ventilantrieb kann an die spezifische<br/>Kennlinie durch Anpassung der Ventilstellungen bei<br/>Volumenströmen mit unterschiedlichen Prozentsätzen<br/>angepasst werden.</li> <li>Gleichprozentige Kennlinie: Nur für Ventile mit<br/>gleichprozentigen Kennlinien.</li> </ul> |

# Fensterkontakt

| - Stellantrieb                             | Senden von Fensterstatus      |  |            |
|--|-------------------------------|--|------------|
| Standardeinstellungen                      | Zyklisches Senden             | Kein zyklisches Senden                                       | *<br>* [c] |
| Erweiterte Einstellungen<br>Ventilmerkmale | Typ des angeschlossenen Fenst | erkontakts   | [1]        |
| - Externe Schnittstelle                    | Fenster geöffnet              | Kontakt geschlossen (Schließer)<br>Kontakt geöffnet (Öffner) |            |
| Fensterkontakt                             |                               |  |            |
| Kondensationskontakt                       |                               |  |            |

| Parameter                     | Beschreibung  |
|-------------------------------|---|
| Zyklisches Senden             | Legt fest, ob und wie oft der Zustand des Fensterkontakts<br>übermittelt wird.<br>Kein zyklisches Senden: Nur bei Zustandsänderungen.<br>Alle x Min.: Der Zustand wird alle x Min. übermittelt. |
| Minimale<br>Wiederholungszeit | Legt das min. Intervall für die Übermittlung der Zustandsänderung fest. Bei häufigen Änderungen kann mit dem Parameter eine Busüberlast verhindert werden.                                      |
| Fenster geöffnet              | Legt fest, ob der Öffner- oder Schliesser-Kontakt als<br>Fensterkontakt verwendet wird.   |



# HINWEIS

Fensterkontakt wird in ETS unabhängig des mit DI1 des Antriebs verbundenen Geräts angezeigt. Ist z.B. ein Präsenzmelder mit DI1 verbunden, zeigt der Fensterkontakt in ETS Präsenz an.

# Kondensationskontakt

| – Stellantrieb           | Senden von Kondensationsstat | us   |       |
|--------------------------|------------------------------|--|-------|
| Standardeinstellungen    | Zyklisches Senden            | Kein zyklisches Senden   | *     |
| Erweiterte Einstellungen | Minimale Wiederholungszeit   | 5  | ▼ [s] |
| Ventilmerkmale           | Typ des angeschlossenen Kond | ensationssensors   |       |
| - Externe Schnittstelle  | Kondensation                 | <ul> <li>Kontakt geschlossen (Schließer)</li> <li>Kontakt geöffnet (Öffner)</li> </ul> |       |
| Fensterkontakt           |                              |  |       |
| Kondensationskontakt     |                              |  |       |

| Parameter                     | Beschreibung  |
|-------------------------------|---|
| Zyklisches Senden             | Legt fest, ob und wie oft der Zustand des Kondensationskontakts<br>übermittelt wird.<br>Kein zyklisches Senden: Nur bei Zustandsänderungen.<br>Alle x Min.: Der Zustand wird alle x Min. übermittelt. |
| Minimale<br>Wiederholungszeit | Legt das min. Intervall für die Übermittlung der Zustandsänderung fest. Bei häufigen Änderungen kann mit dem Parameter eine Busüberlast verhindert werden.  |
| Kondensation                  | Legt fest, ob der Öffner- oder Schliesser-Kontakt als Kondensationskontakt verwendet wird.  |



# HINWEIS

Kondensationskontakt wird in ETS unabhängig des mit DI2 des Antriebs verbundenen Geräts angezeigt. Ist z.B. ein Präsenzmelder mit DI2 verbunden, zeigt der Kondensationskontakt in ETS Präsenz an.

### Betriebsarten-Prioritäten

Bei gleichzeitiger Auslösung mehrerer Betriebsarten, sind die Prioritäten wie folgt (falls anwendbar):

| Prioritäten | Kommunikation |
|-------------|---------------|
| 1           | Übersteuerung |
| 2           | Kalibrierung  |
| 3           | Entkalkung    |
| 4           | Zwangsbetrieb |
| 5           | Sommerbetrieb |
| 6           | Sollwert      |
| 7           | Notbetrieb    |

Wird der Zwangsbetrieb im Sommerbetrieb ausgelöst, geht der Antrieb in den Zwangsbetrieb. Nach Freigabe des Zwangsbetriebs kehrt der Antrieb in den Sommerbetrieb zurück.

#### Engineering und Inbetriebnahme

### Systemumgebungen

|   | HINWEIS  |
|---|--|
| • | Gute Kenntnisse der KNX-Netzwerke und Bedienung mit Tool (abhängig der Systemumgebung) sind vorausgesetzt. |

Verwenden Sie einen Schnittstellenkonverter (z.B. OCI700, in OCI700.1), um einen PC mit USB-Schnittstelle mit einem KNX-Netzwerk zu verbinden.

Unterstützte System-/Netzwerkumgebung und verfügbare Engineering- und Inbetriebnahme-Tools:

| Systemumgebung | Engineering- und Inbetriebnahme-Tools |  |
|----------------|---------------------------------------|--|
| KNX S-Mode     | ETS5                                  |  |
| KNX PL-Link    | ABT Site 4.1.1 oder später            |  |

### Engineering

# **Engineering-Dokumentation**

Wir empfehlen dringend, alle Planungsdaten und Einstellungen zu dokumentieren, damit der einfache Zugriff zu einem späteren Zeitpunkt möglich ist. Dies ganz speziell bei Parameterberechnungen oder anlagenspezifischen Anpassungen während des Engineerings und der Inbetriebnahme. Bei KNX LTE-Mode-Systemen ist ein Engineeringund Inbetriebnahme-Protokoll C3127 ([15]) verfügbar. Bei KNX S-Mode-Systemen wird diese Funktion durch ETS erfüllt.

### **KNX S-Mode-Engineering**

Siehe Parameter und Objekte in KNX S-Mode [▶ 5] für Informationen zu Parametern und KNX S-Mode-Objekten.

Die Controller müssen KNX-zertifiziert sein, damit übliche ETS-Workflows in KNX-Projekten angewendet werden können.

Bei KNX S-Mode-Engineering sind die erforderlichen Produktdaten (\*.knxprod) über die Webseite von Siemens zu laden und in den ETS-Gerätekatalog zu importieren. Für die Produktdaten gehen Sie zu www.siemens.com/hvac-td oder www.siemens.com/openair, Bereich "Downloads".

# **KNX PL-Link Engineering**

Alle Engineering-und Inbetriebnahmearbeiten erfolgen in ABT Site über den Controller (Raumautomationsstation). ABT Site ist jedoch nie direkt mit dem Antrieb verbunden.

### Inbetriebnahme

Vor der Inbetriebnahme installieren Sie den Antrieb mit Hilfe des korrekten Adapterrings auf dem Ventil und legen Sie Busspannung an. Die Selbstkalibrierung beginnt automatisch.

### KNX S-Mode-Inbetriebnahme

Vor der KNX S-Mode-Inbetriebnahme verbinden Sie das Gerät über die mitgelieferten Busanschlussklemmen mit dem KNX-Bus.

Zur Integration in die KNX S-Mode-Geräte gelten die üblichen S-Mode-Inbetriebnahmevorgänge für ETS5. Die Bedienoberfläche entspricht dem KNX-Standard. Drücken Sie kurz die Taste, um die Geräteprogrammierung zu starten.

Laden Sie die ETS-Applikationsdatei (.knxprod) aus der GAMMA-TD-Seite (<u>www.siemens.com/gamma-td</u>). Nach dem Laden in den Antrieb ist die Applikation für KNX S-Mode-Kommunikation bereit.

16

# KNX PL-Link Inbetriebnahme

Nehmen Sie das Gerät manuell wie folgt in Betrieb, sobald das Gerät mit dem KNX PL-Link-Bus verbunden ist:

- 1. Verbinden Sie ABT Site mit der Raumautomationsstation und aktivieren Sie die Online-Inbetriebnahmefunktion.
- 2. Öffnen Sie die Seite Konfiguration und wählen Sie KNX PL-Link-Gerät.
- 3. Konfigurieren Sie SSA118.09HKN in dieser Seite.
- 4. Laden Sie das konfigurierte Projekt in die Raumautomationsstation. Nach dem Download startet SSA118.09HKN automatisch neu.

### Änderungsgeschichte

| Ausgabe | Datum       | Änderungen  | Abschnitt | Seiten |
|---------|-------------|---|-----------|--------|
| 2       | August 2021 | <ul><li>Kleine Änderungen</li><li>Zusatzinfo zu PL-Link</li></ul> |           |        |
| 1       | Januar 2021 | Dokument neu erstellt   |           |        |

Herausgegeben von Siemens Schweiz AG Smart Infrastructure Global Headquarters Theilerstrasse 1a CH-6300 Zug +41 58 724 2424 www.siemens.com/buildingtechnologies

© Siemens Schweiz AG, 2021 Liefermöglichkeiten und technische Änderungen vorbehalten.

 Dokument-ID
 A6V12066162\_de--\_c

 Ausgabe
 2022-07-11