



OpenAir™

Servomoteurs pour volets d'air

GDB...2
GLB...2

Servomoteurs linéaires pour commande trois points et commande progressive

- 24 V~ / 230 V~
- Force de poussée nominale 125 N (GDB) / 250 N (GLB)
- Course nominale 60 mm réglable mécaniquement
- Câble de raccordement PVC, 0,9 m

Variantes spécifiques :

- Point de départ / Plage de travail réglable (signal de positionnement)
- Indicateur de position
- Auto-adaptation de la plage de la course
- Deux contacts auxiliaires réglables

Remarques

La présente fiche donne un bref aperçu de ces servomoteurs. Pour une description détaillée avec des informations concernant la sécurité, des indications pour l'ingénierie, le montage et la mise en service des servomoteurs, se reporter au "Manuel technique" Z4664.

Domaines d'application

- Pour des surfaces de volet pouvant aller jusqu'à environ 0,8 m² (GDB) / 1,5 m² (GLB), selon la facilité de manœuvre
- En association avec des régulateurs à action progressive (0...10 V-) ou des régulateurs trois points pour la commande de volets rotatifs et linéaires pour l'évacuation d'air

Références et désignations

GDB.../GLB...	131.2E	136.2E	331.2E	336.2E	161.2E	163.2E
Type de commande	Commande trois points				Commande progressive	
Tension d'alimentation 24 V~	X	X			X	X
Tension d'alimentation 230 V~			X	X		
Signal de commande Y 0...10 V-					X	
0...35 V- avec fonction de caractéristique U _o , ΔU						X
Indicateur de position U = 0...10 V-					X	X
Auto-adaptation de la plage de course					X	X
Contacts auxiliaires (2)		X		X		
Commutateur de sens de déplacement					X	X



Fonctions

Référence	GDB.3..2 / GLB.3..2	GDB16..2 / GLB16..2
Type de commande	Commande trois points	Commande progressive
Signal de positionnement, avec fonction caractéristique réglable		0...35 V- avec Point de départ U _o = 0...5 V Plage de travail ΔU = 2...30 V
Sens de déplacement	Le sens de déplacement dépend...	
	...de la commande. En l'absence de courant, le servomoteur reste dans la position atteinte	...de la position du commutateur DIL sortie / entrée.
Affichage de position		Indicateur de position : une tension de sortie U = 0...10 V-, proportionnelle à la course est générée. U dépend de la position du commutateur DIL de sens de course
Contacts auxiliaires	Les points de commutation des contacts auxiliaires A et B peuvent être réglés indépendamment l'un de l'autre entre 3,4 et 57,1 mm par pas de 3,4 mm.	
Auto-adaptation de la plage de course		Si l'auto-adaptation est activée, le servomoteur détermine automatiquement les butées mécaniques de fin de course et reproduit la fonction de caractéristique (U _o , ΔU) sur la plage de course déterminée.
Limitation de course	La course peut être limitée de façon progressive entre 0 et 60 mm par le dispositif de serrage du jeu de montage linéaire/rotatif ASK55.2	

Commande

Remarque	Les contacts auxiliaires ne peuvent pas être incorporés ultérieurement .
Accessoires, pièces de rechange	Pour élargir le fonctionnement des servomoteurs, il existe divers accessoires : jeux de montage rotatif/linéaire, etc. (voir fiche N4698).

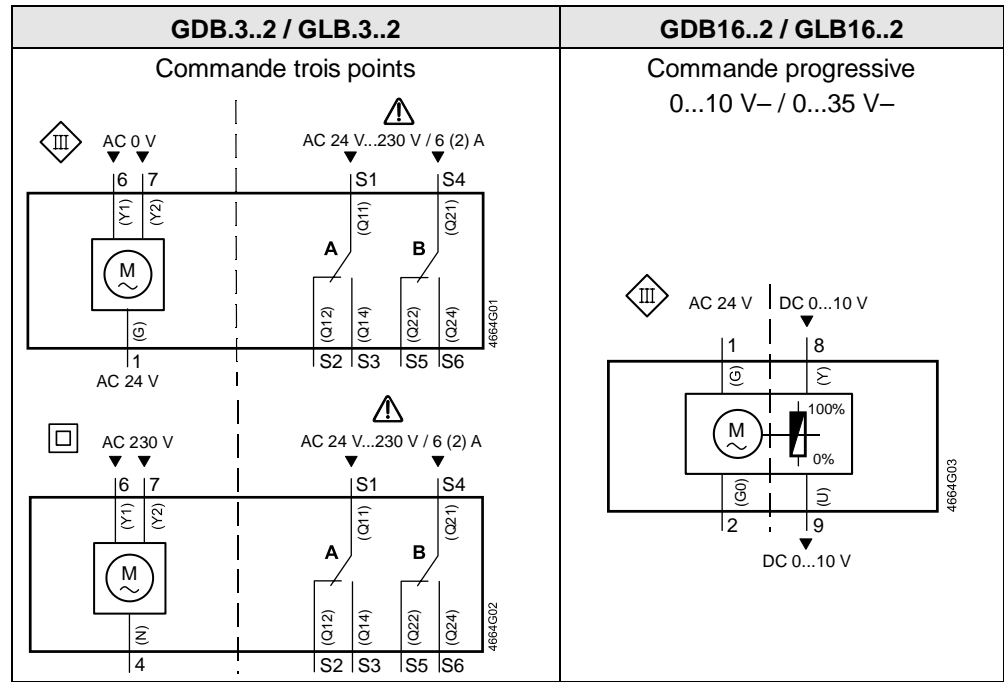
Caractéristiques techniques

⚠ Alimentation 24 V~ (TBTS/TBTP)	Tension d'alimentation / fréquence	24 V~ ±20 % / 50/60 Hz
	Consommation d'énergie GDB13..2/GLB13..2	2 VA / 1 W
	GDB16..2 / GLB16..2 la tige se déplace à l'arrêt	3 VA / 2 W 1 W
⚠ Alimentation 230 V	Tension d'alimentation / fréquence	230 V~ ± 10 % / 50/60 Hz
	Consommation d'énergie GDB33..2/GLB33..2	2 VA / 1 W
Données de fonctionnement	Force de poussée nominale	125 N (GDB) / 250 N (GLB)
	Force de poussée maximale	180 N (GDB) / 350 N (GLB)
	Course maximale	60 mm
	Temps de positionnement pour course de 60 mm	150 s (50 Hz) / 125 s (60 Hz)
Signal de commande Y pour GDB/GLB16...2	Tension d'entrée Y (fils 8-2)	0...10 V~ interne limitée à 10 V~ 35 V~
	Tension max. admissible	
Fonctions de caractéristique pour GDB161.2 pour GDB163.2	Tension d'entrée Y (fils 8-2)	0...35 V~
	Fonction de caractéristique non réglable	0...10 V~
	Fonction de caractéristique réglable	
	Point de départ U ₀	0...5 V~
	Plage de fonctionnement ΔU	2...30 V~
Indicateur de position pour GDB/GLB16..2	Tension de sortie U (fils 9-2)	0...10 V- ou 10...0 V-
	Courant de sortie max.	±1 mA~
⚠ Contacts auxiliaires pour GDB/GLB...6.2	Charge admissible sur les contacts	6 A ohmique, 2 A inductif
	Tension de commutation (pas de fonctionnement mixte 24 V~ / 230 V~)	24...230 V~ 3,4...57,1 mm
	Plage de commutation des contacts	3,4 mm
	Pas de réglage	
Câbles de raccordement	Section transversale	0,75 mm ²
	Longueur standard	0,9 m
Type de protection du boîtier	selon EN 60 529 (respecter les indications de montage)	IP 40
Isolation électrique	Classe d'isolement	EN 60 730
	230 V~, Contact auxiliaire	II
Conditions d'environnement	Fonctionnement / transport	EN 60721-3-3 / EN 60721-3-2
	Température	-32...+55 °C / -32...+70 °C
	Humidité (sans condensation)	< 95% H. r. / < 95% H.r.
Normes et directives	Sécurité produit : Appareils électriques automatiques de régulation et de commande pour usage domestique et applications similaires	EN 60 730-2-14 (fonctionnement type 1)
	Compatibilité électromagnétique (CEM) :	
	Immunité pour tous les types	CEI/EN 61 000-6-2
	Émissions pour tous les types	CEI/EN 61 000-6-3
	Conformité  selon :	
	Directive CEM	2004/108/CE
	Directive relative à la basse tension	2006/95/CE
Conformité C-Tick  :		
Émissions	AS/NZS 61000-6-3	
Dimensions	Servomoteur L x H x P (cf. Dimensions)	70,3 x 152 x 59 mm
	Tige (profil)	10 x 4 mm
Poids	Sans emballage : GDB/GLB...	0,48 kg

Indications pour le recyclage

Le "Manuel technique" et la déclaration relative à l'environnement contiennent des indications pour l'élimination de ces appareils en respectant l'environnement.

Schémas des connexions



Désignation des câbles

Raccordement	Câble				Signification
	Code	Numéro	Couleur	Abréviation	
Servomoteurs 24 V~	G	1	rouge	RD	Potentiel système 24 V~
	G0	2	noir	BK	Zéro du système
	Y1	6	violet	VT	Signal de commande 0 V~, "tige en sortie"
	Y2	7	orange	OG	Signal de commande 0 V~, "tige en entrée"
	Y	8	gris	GY	Signal de commande 0...10 V-, 0...35 V
	U	9	rose	PK	Signal de recopie 0...10 V-
Servomoteurs 230 V~	N	4	bleu	BU	Conducteur de neutre
	Y1	6	noir	BK	Signal de positionnement 230 V~, "tige en sortie"
	Y2	7	blanc	WH	Signal de positionnement 230 V~, "tige en entrée"
Contact auxiliaire	Q11	S1	gris/rouge	GY RD	Contact A entrée
	Q12	S2	gris/bleu	GY BU	Contact A contact normalement fermé
	Q14	S3	gris/rose	GY PK	Contact A contact de travail
	Q21	S4	noir/rouge	BK RD	Contact B entrée
	Q22	S5	noir/bleu	BK BU	Contact B contact normalement fermé
	Q24	S6	noir/rose	BK PK	Contact B contact de travail

Dimensions

