

- Couple 2000 N
- Tension nominale AC 24 V
- Commande 3 points
- Course 32 mm



Caractéristiques techniques

| | | |
|--|--|--|
| Caractéristiques électriques | Tension nominale | AC 24 V |
| | Fréquence nominale | 50/60 Hz |
| | Plage de tension nominale | AC 19.2...28.8 V |
| | Puissance consommée en service | 4.5 W |
| | Puissance consommée à l'arrêt | 2 W |
| | Puissance consommée pour dimensionnement des câbles | 9 VA |
| | Raccordement d'alimentation / de commande | Borniers 4 mm ² (câble Ø4...10 mm) |
| | Fonctionnement parallèle | Oui (tenir compte des données de performance) |
| Caractéristiques fonctionnelles | Force d'actionnement du moteur | 2000 N |
| | Réglage de la position de sécurité | Axe rétracté/prolongé, réglable (bouton rotatif « POP ») |
| | Commande manuelle | avec bouton-poussoir |
| | Course | 32 mm |
| | Temps de course | 150 s / 32 mm |
| | Temps de course fonction de sécurité | 35 s / 32 mm |
| | Niveau sonore, moteur | 60 dB(A) |
| | Niveau de puissance sonore, avec fonction de sécurité | 60 dB(A) |
| Données de sécurité | Indication de la position | Mécanique, course de 5...32 mm |
| | Classe de protection CEI/EN | III, Basse Tension de sécurité (SELV) |
| | Power source UL | Class 2 Supply |
| | Indice de protection IEC/EN | IP54 |
| | Indice de protection NEMA/UL | NEMA 2 |
| | Enclosure | Boîtier UL de type 2 |
| | CEM | CE according to 2014/30/EU |
| | Certification CEI/EN | IEC/EN 60730-1 et IEC/EN 60730-2-14 |
| | Certification UL | cULus selon UL 60730-1A, UL 60730-2-14 et CAN/CSA E60730-1.02 Le marquage UL sur le servomoteur dépend du site de production, le dispositif est conforme UL dans tous les cas |
| | Mode de fonctionnement | Type 1.AA |
| | Tension d'impulsion assignée d'alimentation/ de commande | 0.8 kV |
| | Degré de pollution | 3 |
| | Température ambiante | 0...50°C |
| | Température d'entreposage | -40...80°C |
| | Humidité ambiante | Max. 95% RH, sans condensation |

| | | |
|----------------------------|--------------|--|
| Données de sécurité | Entretien | sans entretien |
| | Poids | 6.4 kg |
| Lexique | Abréviations | POP = Power Off Position (position lors de la mise en sécurité) CPO = Controlled power Off (Coupure d'alimentation contrôlée) PF = Temps d'attente avant mouvement de sécurité |

Consignes de sécurité

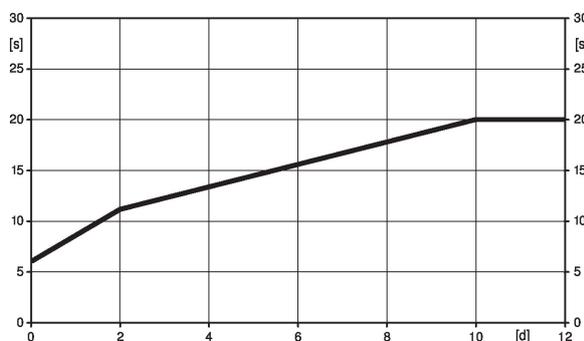

- Cet appareil a été conçu pour une utilisation dans les systèmes fixes de chauffage, de ventilation et de climatisation. Par conséquent, elle ne doit pas être utilisée à des fins autres que celles spécifiées, en particulier dans les avions ou dans tout autre moyen de transport aérien.
- Application extérieure : possible uniquement lorsqu'aucun(e) eau (de mer), neige, glace, gaz d'isolation ou agressif n'interfère directement avec le dispositif et lorsque les conditions ambiantes restent en permanence dans les seuils, conformément à la fiche technique.
- L'installation est effectuée uniquement par des spécialistes agréés. La réglementation juridique et institutionnelle en vigueur doit être respectée lors de l'installation.
- Le commutateur de changement de sens de déplacement et donc le point de fermeture doivent être ajustés uniquement par des spécialistes agréés. Le sens de déplacement est essentiel, particulièrement dans le cas des circuits de protection antigel.
- Il est uniquement possible d'ouvrir l'appareil sur le site du fabricant. Il ne contient aucune pièce pouvant être remplacée ou réparée par l'utilisateur.
- L'appareil contient des composants électriques et électroniques, par conséquent, ne doit pas être jeté avec les ordures ménagères. La législation et les exigences en vigueur dans le pays concerné doivent absolument être respectées.

Caractéristiques du produit

Mode de fonctionnement Le servomoteur amène la vanne jusqu'à sa position d'exploitation en chargeant les condensateurs intégrés. L'interruption de l'alimentation entraîne le retour de la vanne au réglage de la position de sécurité d'origine par la décharge de l'énergie stockée.

Temps de préchargement ("Start Up") Un temps de préchargement est requis pour les condensateurs. Ce temps est utilisé pour charger les condensateurs internes pour qu'ils atteignent une tension utilisable par le moteur. Ainsi, en cas de rupture de l'alimentation, le servomoteur est assuré de revenir à sa position de sécurité. Le temps de préchargement est en grande partie lié à la durée de l'interruption d'alimentation du servomoteur.

Temps de préchargement typiques



[d] = interruption de l'alimentation électrique en jours

[s] = temps de pré-charge en secondes

A la livraison Le servomoteur est complètement déchargé à la livraison d'usine, c'est pourquoi il a besoin d'environ 20 s pour précharger les condensateurs, avant les réglages et l'installation.

Réglage de la position sécurité (POP)

Utilisez le bouton rotatif Réglage de la position de sécurité pour ajuster le réglage de la position de sécurité souhaité. La plage de réglage renvoie systématiquement à la hauteur maximale de positionnement du servomoteur.

En cas d'interruption de l'alimentation électrique, le servomoteur se déplace dans la position de sécurité sélectionnée, en prenant en compte le temps d'attente (PF) de 2 s qui a été défini en usine.

Montage sur vannes d'autres fabricants

Les servomoteurs retrofit destinés à l'installation sur une large gamme de vannes provenant de fabricants différents comprennent un servomoteur, un adaptateur de tête de vanne et un adaptateur de tige de vanne universels. Adaptez d'abord la tête de vanne et la tige de vanne, puis fixez le servomoteur retrofit à l'adaptateur de tête de vanne, raccordez la vanne et mettez en marche. Le servomoteur peut tourner sur 360° sur la tête de vanne, si elle le permet.

Montage sur vannes à siège Belimo

Utilisez les servomoteurs Belimo standard pour le montage sur les vannes à siège Belimo.

Commande manuelle

Commande manuelle avec bouton-poussoir disponible - temporaire. L'engrenage principal reste débrayé lorsque le bouton est maintenu pressé.

La course est ajustable à l'aide d'une clé hexagonale de 5 mm, à insérer sur le dessus du servomoteur. L'axe de course sort lorsque la clé hexagonale est tournée dans le sens horaire.

Sécurité de fonctionnement élevée

Le servomoteur est protégé contre les surcharges, ne requiert pas de contact de fin de course et s'arrête automatiquement en butée.

Indication de la position

La position est indiquée mécaniquement sur le kit de montage par des indicateurs. La plage de course s'ajuste automatiquement pendant le fonctionnement.

Position de départ

Réglage d'usine : l'axe du servomoteur s'est rétracté.

Réglage direction de la course

Lorsqu'il est actionné, le commutateur de sens de course modifie le sens de déplacement en fonctionnement normal. Il n'y a aucun impact sur le réglage de la position de sécurité qui a été sélectionné.

Accessoires

| Accessoires électriques | Description | Références |
|-------------------------|---|------------|
| | Contacts auxiliaires 2 x SPDT adaptable | S2A-H |
| Accessoires mécaniques | Description | Références |
| | Entretoise pour Sauter, course 50 mm | ZRV-301 |
| | Entretoise pour Siebe, course 50 mm | ZRV-302 |
| | Entretoise pour Johnson Control, course 50 mm | ZRV-303 |
| | Rondelle Sauter pour Sauter, course 50 mm | ZRV-304 |

Installation électrique

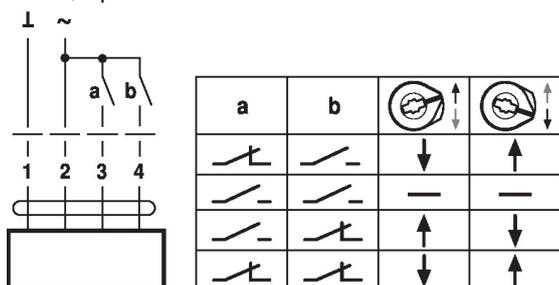

Alimentation par transformateur d'isolement de sécurité.

Un raccordement simultané d'autres servomoteurs est possible. Tenir compte des données de performance.

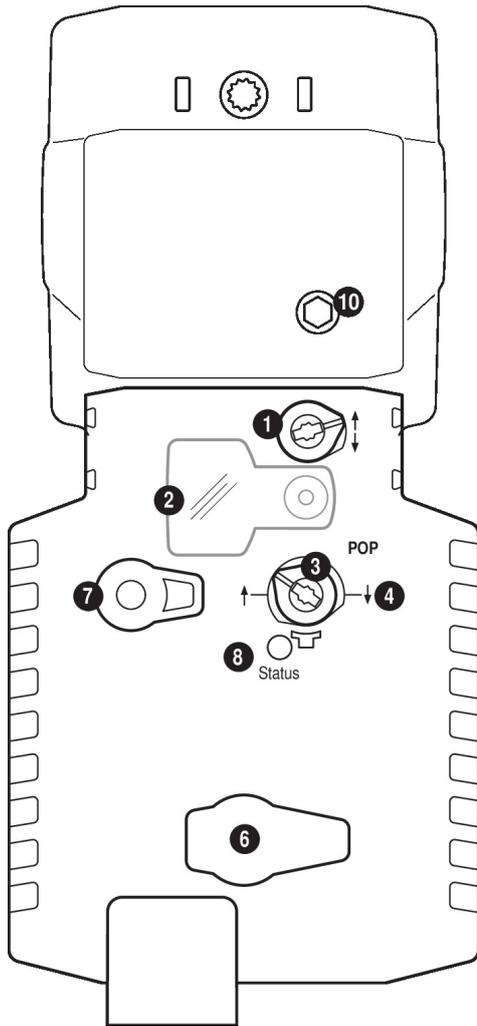
Réglage d'usine du commutateur de sens de course : axe du servomoteur rétracté (▲).

Schémas de raccordement

AC 24 V, 3 points



Éléments d'affichage et de commande

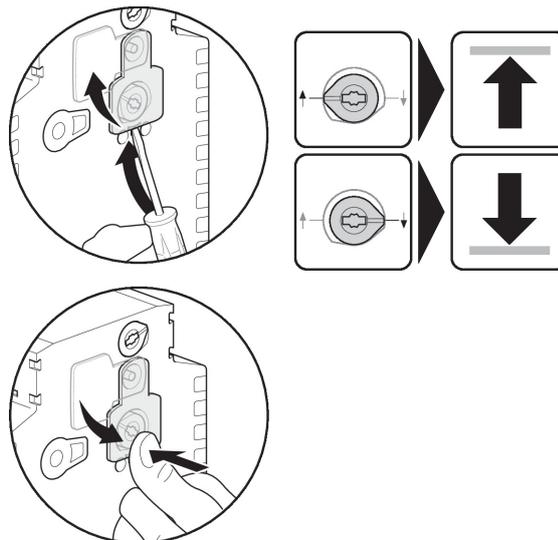


- 1 Direction of stroke switch**
Switch over: Direction of stroke changes
- 2 Cover, POP button**
- 3 POP button**
- 4 Scale for manual adjustment**
- 6 (no function)**
- 7 Disengagement button**
Press button: Gear disengages, motor stops, manual override possible
Release button: Gear engages, synchronisation starts, followed by standard mode

| LED display | Meaning / function |
|----------------|--|
| 8 green | |
| On | Operation OK / without fault |
| Flashing | POP function active |
| Off | - Not in operation - Pre-charging time SuperCap - Fault SuperCap |

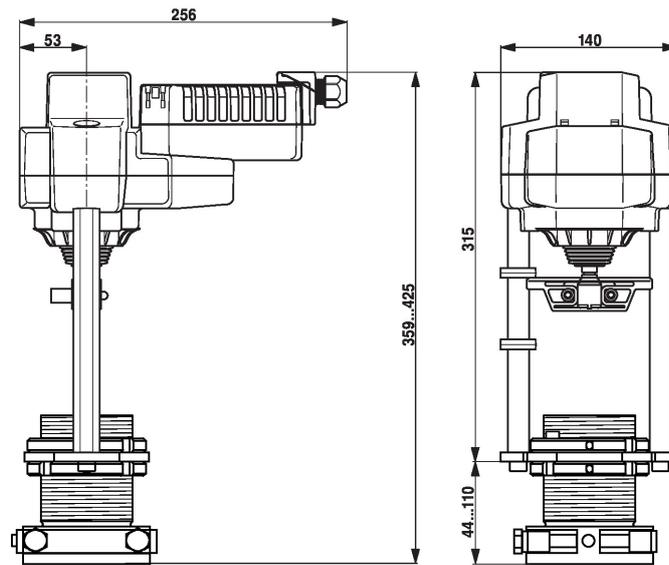
- 10 Manual override**
Clockwise: Actuator spindle extends
Counterclockwise: Actuator spindle retracts

Réglage de la position sécurité (POP)



Dimensions

Schémas dimensionnels



Documentation complémentaire

- Instructions d'installation des servomoteurs