

Servomoteur de registre avec boîtier de protection IP66/67 servant au réglage des clapets d'installations industrielles et de bâtiments à usage technique

- Pour clapets jusqu'à environ: 3.2 m²
- Couple du moteur 16 Nm
- Tension nominale AC/DC 24 V
- Commande Tout-ou-rien (inapproprié pour la commande à 3 points)
- Temps de course 7 s
- Protection optimale contre les intempéries pour une utilisation en extérieur (pour une utilisation dans des températures ambiantes allant jusqu'à -40 °C, un servomoteur séparé est disponible avec chauffage intégré)



Caractéristiques techniques

| | | |
|--|---|--|
| Caractéristiques électriques | Tension nominale | AC/DC 24 V |
| | Fréquence nominale | 50/60 Hz |
| | Plage de tension nominale | AC 19.2...28.8 V / DC 21.6...28.8 V |
| | Puissance consommée en service | 15 W |
| | Puissance consommée à l'arrêt | 2 W |
| | Puissance consommée pour dimensionnement des câbles | 26 VA |
| | Raccordement d'alimentation / de commande | Câble 1 m, 3 x 0.75 mm ² (sans halogène) |
| | Fonctionnement parallèle | Oui (tenir compte des données de performance) |
| Caractéristiques fonctionnelles | Couple du moteur | 16 Nm |
| | Sens de déplacement du moteur à mouvement | Sélectionnable à l'aide du commutateur 0 (rotation dans le sens antihoraire) / 1 (rotation dans le sens horaire) |
| | Commande manuelle | avec bouton-poussoir, verrouillable (sous le boîtier de protection) |
| | Angle de rotation | Max. 95° |
| | Note relative à l'angle de rotation | peut être limité des deux côtés à l'aide des butées mécaniques réglables |
| | Angle de rotation minimum | Min. 30° |
| | Temps de course | 7 s / 90° |
| | Niveau sonore, moteur | 63 dB(A) |
| | Mechanical interface | Entraînement du clapet: Noix d'entraînement universelle 12...26.7 mm |
| | Indication de la position | Mécanique, enfichable |
| Données de sécurité | Classe de protection CEI/EN | III, Basse Tension de sécurité (SELV) |
| | Power source UL | Class 2 Supply |
| | Indice de protection IEC/EN | IP66/67 |
| | Indice de protection NEMA/UL | NEMA 4X |
| | Enclosure | Boîtier UL de type 4X |
| | CEM | CE according to 2014/30/EU |
| | Certification CEI/EN | IEC/EN 60730-1 et IEC/EN 60730-2-14 |
| | Certification UL | cULus selon UL 60730-1A, UL 60730-2-14 et CAN/CSA E60730-1.02 Le marquage UL sur le servomoteur dépend du site de production, le dispositif est conforme UL dans tous les cas |
| | Mode de fonctionnement | Type 1 |

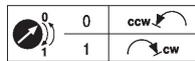
| | | |
|----------------------------|--|--|
| Données de sécurité | Tension d'impulsion assignée d'alimentation/ de commande | 0.8 kV |
| | Degré de pollution | 4 |
| | Température ambiante | -30...40°C |
| | Note relative à la température ambiante | Mise en garde : Plage d'utilisation définie à + 40...+ 50 °C possible uniquement sous certaines restrictions. Contactez votre fournisseur. |
| | Température d'entreposage | -40...80°C |
| | Humidité ambiante | Max. 100 % RH |
| | Entretien | sans entretien |
| | Poids | Poids |

Consignes de sécurité


- L'appareil ne doit pas être utilisé à des fins autres que celles spécifiées, surtout pas dans les avions ou dans tout autre moyen de transport aérien.
- L'installation est effectuée uniquement par des spécialistes agréés. La réglementation juridique et institutionnelle en vigueur doit être respectée lors de l'installation.
- Les boîtiers de raccordement doivent au minimum correspondre au degré de protection IP du boîtier !
- Le couvercle du boîtier de protection peut être ouvert à des fins de réglage et d'entretien. Une fois refermé, vérifiez l'étanchéité du boîtier (voir les instructions d'installation).
- Il est uniquement possible d'ouvrir l'appareil sur le site du fabricant. Il ne contient aucune pièce pouvant être remplacée ou réparée par l'utilisateur.
- Les câbles ne doivent pas être retirés du dispositif installé à l'intérieur.
- L'auto-adaptation est nécessaire lorsque le système est mis en service et après chaque réglage de l'angle de rotation (appuyez une fois sur le bouton-poussoir d'adaptation).
- Pour calculer la valeur de couple nécessaire, respectez les spécifications fournies par les fabricants de clapets concernant la section transversale, la conception, le site d'installation et les conditions de ventilation.
- L'appareil contient des composants électriques et électroniques, par conséquent, ne doit pas être jeté avec les ordures ménagères. La législation et les exigences en vigueur dans le pays concerné doivent absolument être respectées.
- Le servomoteur n'est pas conçu pour des applications dans lesquelles les influences chimiques (gaz, fluides) sont présentes ou pour une utilisation dans des environnements corrosifs en général.
- Le servomoteur ne doit pas être utilisé en positionnement absolu (comme sur les faux-plafonds ou sur les planchers surélevés).
- Les matériaux utilisés peuvent être soumis à des influences extérieures (température, pression, fixation des éléments de construction, effet des substances chimiques, etc.), qui ne peuvent être simulées lors des tests en laboratoire ou des essais sur le terrain. En cas de doute, nous vous recommandons vivement de procéder à des tests. Ces informations n'ont pas de valeur légale. Belimo n'est en aucun cas responsable et n'est tenu de fournir aucune garantie.
- Les conduits de câble métallique flexibles ou les conduits de câble filetés de même valeur doivent être utilisés pour les applications UL (NEMA) de type 4X.
- En cas d'utilisation sous charges UV élevées (p. ex., fort ensoleillement), il est recommandé d'utiliser des conduits de câbles métalliques souples ou équivalents.

Caractéristiques du produit

| | |
|--|--|
| Domaines d'applications | Le servomoteur est particulièrement approprié pour une utilisation dans les applications extérieures et est protégé contre les conditions atmosphériques suivantes: <ul style="list-style-type: none"> - rayons UV ; - Pluie / neige - Saleté / poussière - Humidité - Climat changeant / fluctuations de température fréquentes et importantes (recommandation : utilisez le servomoteur avec chauffage intégré installé en usine que vous pouvez commander séparément pour empêcher une condensation interne) |
| Montage simple | Montage simple et direct sur l'axe de registre avec une noix d'entraînement universelle, fournie avec un dispositif anti-rotation pour empêcher au servomoteur de tourner. |
| Commande manuelle | Actionnement manuel possible avec bouton-poussoir (débrayage temporaire / permanent) Le couvercle de boîtier doit être retiré pour régler l'angle de rotation. |
| Angle de rotation réglable | Angle de rotation réglable avec butées mécaniques. Un angle de rotation minimum admissible de 30 ° doit être prévu à cet effet. Le capot de protection doit être retiré pour régler l'angle de rotation |
| Sécurité de fonctionnement élevée | Le servomoteur est protégé contre les surcharges, ne requiert pas de contact de fin de course et s'arrête automatiquement en butée. |
| Position de départ | À la première mise sous tension (mise en service) le servomoteur procède à une adaptation consistant en l'ajustement de la plage de fonctionnement et du potentiomètre d'asservissement à la plage de réglage mécanique. La détection des butées mécaniques permet une approche en douceur des positions d'extrémité, protégeant ainsi le mécanisme du servomoteur. Le servomoteur se déplace alors dans la position définie par le signal de positionnement. |



Accessoires

| Accessoires électriques | Description | Références |
|-------------------------------|--|------------|
| | Potentiomètres d'asservissement 10 kΩ adaptable | P10000A |
| | Potentiomètres d'asservissement 1 kΩ adaptable | P1000A |
| | Potentiomètres d'asservissement 140 Ω adaptable | P140A |
| | Potentiomètres d'asservissement 200 Ω adaptable | P200A |
| | Potentiomètres d'asservissement 2.8 kΩ adaptable | P2800A |
| | Potentiomètres d'asservissement 5 kΩ adaptable | P5000A |
| | Potentiomètres d'asservissement 500 Ω adaptable | P500A |
| | Contacts auxiliaires 1 x SPDT adaptable | S1A |
| | Contacts auxiliaires 2 x SPDT adaptable | S2A |
| Accessoires mécaniques | Description | Références |
| | Presse-étoupe pour diamètre de câble Ø 4...10 mm | Z-KB-PG11 |
| Options hors usine uniquement | Description | Références |
| | Chauffage, avec hygrostat mécanique | HH24-MG |
| | Chauffage, avec thermostat réglable | HT24-MG |

Installation électrique

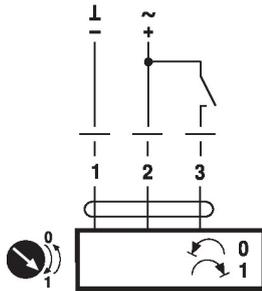


Alimentation par transformateur d'isolement de sécurité.

Un raccordement simultané d'autres servomoteurs est possible. Tenir compte des données de performance.

Schémas de raccordement

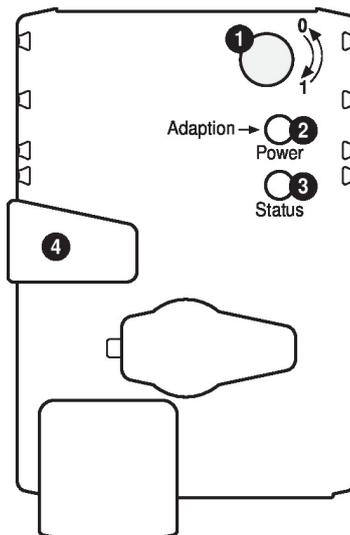
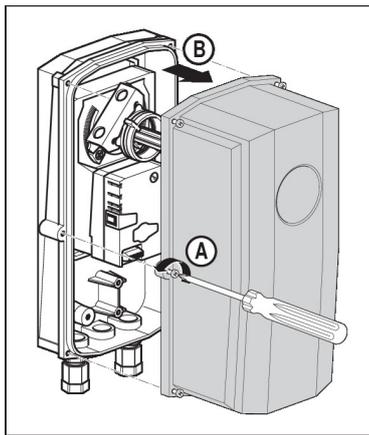
AC/DC 24 V, tout-ou-rien



Couleurs des câbles :

- 1 = noir
- 2 = rouge
- 3 = blanc

Éléments d'affichage et de commande



1 Sélecteur de sens de rotation

Commutation: Changement de sens de rotation

2 Bouton-poussoir et LED vert

Éteint: Pas d'alimentation ou défaut
 Allumé: En marche
 Bouton poussoir: Déclenchement de l'adaptation d'angle, puis marche normale

3 Drucktaste und LED-Anzeige gelb

Éteint: Mode standard
 Allumé: Procédure d'adaptation ou de synchronisation active
 Bouton poussoir: Pas d'action

4 Débrayage du servomoteur

Bouton poussoir: Réducteur débrayé, arrêt du moteur, actionnement manuel possible
 Relâchement du bouton: Réducteur embrayé, démarrage de la synchronisation, puis marche normale

Vérifier le raccordement de l'alimentation électrique

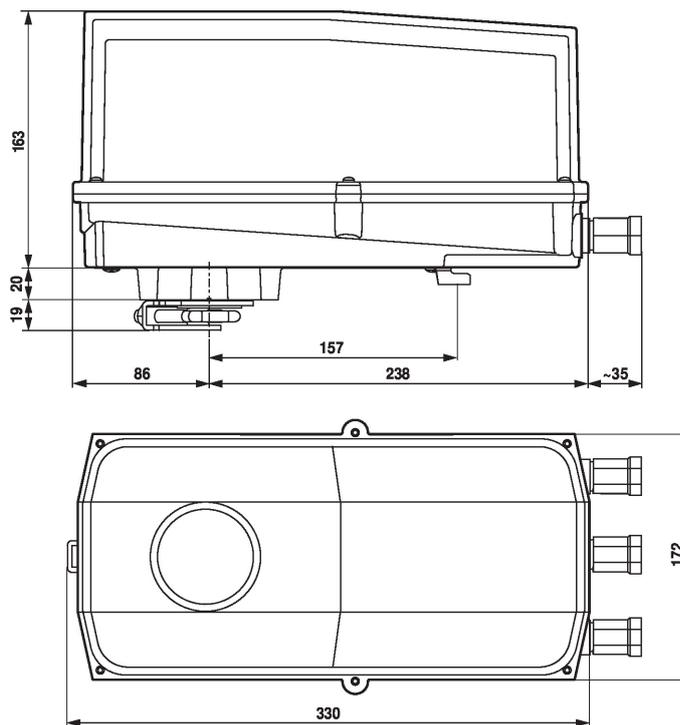
2 Éteint et 3 Allumé: Possible erreur de câblage de l'alimentation électrique

Notes d'installation

Couple négatif 50% max. du couple (Mise en garde :application uniquement possible des restrictions. Contactez votre fournisseur.)

Dimensions

Schémas dimensionnels



Plage de fixation

| | | |
|--|-----------|---------|
| | | |
| | 12...22 | 12...18 |
| | | |
| | 22...26.7 | 12...18 |

Longueur d'axe

